

# Programm

[Kurzfassungen zum Download](#)

## Mittwoch, 25. Februar 2026

nachmittags **Anreise**

**18:00** **Abendessen** im Bellevue Rheinhotel

## Donnerstag, 26. Februar 2026

**08:15 – 08:30** **Eröffnung und Begrüßung** (Stadthalle, Haupttagungsraum im EG)  
*Prof. Dr. Knut Graichen (Friedrich-Alexander-Universität Erlangen-Nürnberg)*

<b>08:30 – 10:00</b>	<b>MPC &amp; Optimierung 1</b> Sitzungsleitung: Prof. Dr. Kathrin Flaßkamp Haupttagungsraum im EG	<b>Verteilte &amp; vernetzte Systeme</b> Sitzungsleitung: Prof. Dr. Martin Horn Tagungsraum im 3. OG
08:30 – 09:00	Sampling-basierte modellprädiktive Regelung unter Verwendung deterministischer Samples <i>Markus Walker (Lehrstuhl für Intelligente Sensor-Aktor-Systeme, Karlsruher Institut für Technologie, Prof. Uwe D. Hanebeck, Gr. 17)</i>	Modellierung und Verifikation von industriellen verteilten Steuerungssystemen <i>Friederike Bruns (Abt. Verteilte Regelung in vernetzten Systemen, Carl von Ossietzky Universität Oldenburg, Prof. Dr. Andreas Rauh, Gr. 6)</i>
09:00 – 09:30	Decision-Making für multikriterielle modellprädiktive Regelung <i>Markus Herrmann-Wicklmayr (Professur für Modellierung und Simulation technischer Systeme, Universität des Saarlandes, Prof. Dr. Kathrin Flaßkamp, Gr.25)</i>	Effizienter Entwurf von vernetzten Regelkreisen <i>Katarina Stanojević (Institut für Regelungs- und Automatisierungstechnik, Technische Universität Graz, Prof. Dr. Martin Horn, Gr. 7)</i>
09:30 – 10:00	Verschlüsselte Optimierung mit Ungleichheitsbedingungen: Auf dem Weg zu verschlüsselter MPC-Regelung <i>Sebastian Schlor (Institut für Systemtheorie und Regelungstechnik, Universität Stuttgart, Prof. Dr. Frank Allgöwer, Gr. 27)</i>	Dynamic Input Transfer for Multi-Agent ILC <i>Dustin Lehmann (Fachgebiet Regelungssysteme, Technische Universität Berlin, Prof. Dr. Jörg Raisch, Gr. 2)</i>

**10:00 – 10:30** **Kaffee-/Teepause** im Foyer der Stadthalle

10:30 – 12:00	Regelungsmethoden & Anwendungen 1	Ereignisdiskrete Systeme & Semantik
	Sitzungsleitung: Prof. Dr. Klaus Röbenack Haupttagungsraum im EG	Sitzungsleitung: Prof. Dr. Ping Zhang Tagungsraum im 3. OG
10:30 – 11:00	Näherungsweise Folgereglerentwurf durch Reihenentwicklung <i>Daniel Gerbet (Institut für Regelungs- und Steuerungstheorie, Technische Universität Dresden, Prof. Dr. Klaus Röbenack, Gr. 9)</i>	A Concept for Distributed Application of Semantic Matching in Digitalized Production <i>Sebastian Heppner (Lehrstuhl für Informations- und Automatisierungssysteme für die Prozess- und Werkstofftechnik, RWTH Aachen, Prof. Dr. Tobias Kleinert, Gr. 1)</i>
11:00 – 11:30	Verteiltparametrische Regelung des Vertical-Gradient-Freeze-Kristallzüchtungsprozesses <i>Stefan Ecklebe (Institut für Automatisierungs- und Regelungstechnik, Private Universität für Gesundheitswissenschaften und -technologie (UMIT) Tirol, Prof. Dr. Frank Woittennek, Gr. 5)</i>	Automatisierter Entwurf von Steuerungssystemen auf Basis eines digitalen Zwillings <i>Andreas Köhler (Fachgebiet Automatisierungstechnik und komplexe Systeme, Universität Duisburg-Essen, Prof. Dr. Ping Zhang, Gr. 11)</i>
11:30 – 12:00	Regelung von Partikeleigenschaften in der Wirbelschichtsprühagglomeration <i>Eric Otto (Lehrstuhl für Automatisierungstechnik/Modellbildung, Otto-von-Guericke-Universität Magdeburg, Prof. Dr. Achim Kienle, Gr. 20)</i>	Tropical-Algebraic Method for the Control of Discrete-Event Systems with Resource Sharing under Flexible Priorities <i>Germano Schafaschek (Lehrstuhl für Regelungstechnik, Friedrich-Alexander-Universität Erlangen-Nürnberg, Prof. Dr. Thomas Moor, Gr. 12)</i>

<b>12:00 – 14:00</b>	<b>Mittagessen</b> im Bellevue Rheinhotel / Pause
----------------------	---

14:00 – 15:30	Autonome Fahrzeuge & Systeme 1	MPC & Optimierung 2
	Sitzungsleitung: Prof. Dr. Markus Maurer Haupttagungsraum im EG	Sitzungsleitung: Prof. Dr. Annika Eichler Tagungsraum im 3. OG
14:00 – 14:30	Die Bedeutung der technischen Self-Awareness für autonome Fahrzeuge <i>Richard Schubert (Institut für Regelungstechnik, Technische Universität Braunschweig, Prof. Dr. Markus Maurer, Gr. 4)</i>	Optimale fehlertolerante Regelung für permanent-erregte Synchronmaschinen <i>Martin Ackermann (Professur für Automatisierungs- und Regelungstechnik, Universität der Bundeswehr München, Prof. Dr. Claus Hillermeier, Gr. 22)</i>
14:30 – 15:00	A Real-Time Control Barrier Function-Based Safety Filter for Motion Planning with Arbitrary Road Boundary Constraints <i>Jianye Xu (Professur für Adaptives Verhalten autonomer Fahrzeuge, Universität der Bundeswehr München, Prof. Dr. Bassam Alrifaaee, Gr. 22)</i>	Theoretische Sicherheitsgarantien in der Multi-Task Bayesschen Optimierung <i>Jannis Lübsen (Institut für Regelungstechnik, Technische Universität Hamburg, Prof. Dr. Annika Eichler, Gr. 13)</i>
15:00 – 15:30	Ereignisdiskrete Entscheidungsfindung für autonome Fahrzeuge an nicht-signalisierten Konfliktstellen <i>Daniel Leyer (Institut für Industrielle Informationstechnik, Karlsruher Institut für Technologie, Prof. Dr. Michael Heizmann, Gr. 30)</i>	Adaptive modellbasierte Regelung für das Kunststoffspritzgießen <i>Jens Ahlers (Institut für Regelungstechnik, RWTH Aachen, Prof. Dr. Heike Vallery, Gr. 1)</i>

<b>15:30 – 15:45</b>	<b>Vorstellung der neuen Professuren</b> im Haupttagungsraum EG
<b>15:45 – 16:00</b>	<b>Vergabe der at-Preise</b> im Haupttagungsraum EG  Auszeichnung herausragender Beiträge der Zeitschrift at-Automatisierungstechnik durch den Herausgeber
<b>16:00 – 17:00</b>	<b>Poster Session</b> im Haupttagungsraum EG, dazu <b>Kaffee/Tee</b> im Foyer der Stadthalle
<b>17:00 – 17:45</b>	<b>Plenarvortrag</b> im Haupttagungsraum EG  <b>60 Jahre Boppard – Von der Vergangenheit zur Gegenwart</b> <i>Prof. Dr. Georg Bretthauer, Karlsruher Institut für Technologie</i>
<b>17:45 – 18:30</b>	<b>Plenarvortrag</b> im Haupttagungsraum EG  <b>Selbstorganisation in vernetzten Regelungen: Fiktion oder vielversprechendes Zukunftsszenario?</b> <i>Prof. Dr. Jan Lunze, Ruhr-Universität Bochum</i>
<b>18:45</b>	<b>Abendessen</b> im Bellevue Rheinhotel

### Freitag, 27. Februar 2026

<b>08:30 – 10:00</b>	<b>Datenbasierte Modellbildung</b> Sitzungsleitung: Prof. Dr. Harald Aschemann Haupttagungsraum im EG	<b>Identifikation &amp; Analyse</b> Sitzungsleitung: Prof. Dr. Alexander Fay Tagungsraum im 3. OG
08:30 – 09:00	Physically Constrained Learning of Gaussian Process System Models from Input-Output Data <i>Jan-Hendrik Ewering (Institut für Mechatronische Systeme, Leibniz-Universität Hannover, Prof. Dr. Thomas Seel, Gr. 14)</i>	Hybride dynamische Kausalanalyse industrieller Alarmfluten auf Basis von Daten und Prozesswissen <i>Gianluca Manca (Lehrstuhl für Automatisierungstechnik, Ruhr-Universität Bochum, Prof. Dr. Alexander Fay, Gr. 3)</i>
09:00 – 09:30	Developing Robust Data-Driven Models for Varying Environments <i>Qais Yousef (Fachgebiet Prozessoptimierung, Technische Universität Ilmenau, Prof. Dr. Pu Li, Gr. 15)</i>	Erreichbarkeitskonforme Identifikation dynamischer Systeme <i>Laura Lützow (Lehrstuhl für Robotik, Künstliche Intelligenz und Echtzeitsysteme, Technische Universität München, Prof. Dr. Matthias Althoff, Gr. 21)</i>
09:30 – 10:00	Online-Lernen von Teilsystemmodellen für regelungstechnische Anwendungen <i>Ricus Husmann (Lehrstuhl für Mechatronik, Universität Rostock, Prof. Dr. Harald Aschemann, Gr. 24)</i>	Vom Datenstrom zur Differentialgleichung: Parametrische Modellierung zeitabhängiger Systemzustände <i>Benedikt Stratmann (Lehrstuhl für Interaktive Echtzeitsysteme, Karlsruher Institut für Technologie, Prof. Dr. Jürgen Beyerer, Gr. 18)</i>

<b>10:00 – 10:30 Kaffee-/Teepause</b> im Foyer der Stadthalle		
<b>10:30 – 12:00</b>	<b>Regelungsmethoden &amp; Anwendungen 2</b>  Sitzungsleitung: Prof. Dr. Stefan Jakubek Haupttagungsraum im EG	<b>Autonome Fahrzeuge &amp; Systeme 2</b>  Sitzungsleitung: Prof. Dr. Daniel Görges Tagungsraum im 3. OG
10:30 – 11:00	Zustandsüberwachung und -regelung von Sprühtrocknungsprozessen <i>Arthur Lepsien (Fachgebiet Prozessanalytik, Universität Hohenheim, Prof. Dr. Alexander Schaum, Gr. 28)</i>	Sensormodalitätsübergreifendes Vortraining für die Radar-Objekterkennung <i>Patrick Palmer (Lehrstuhl für Regelungssystemtechnik, Technische Universität Dortmund, Prof. Dr. Torsten Bertram, Gr. 8)</i>
11:00 – 11:30	System Identification of Physics-Informed Control-Oriented Spatio-Temporal Temperature Models for Laser Beam Direct Energy Deposition <i>Massimiliano Pandolfo (Fachgebiet Mess- und Regelungstechnik, Universität Kassel, Prof. Dr. Andreas Kroll, Gr. 19)</i>	Kooperative adaptive Geschwindigkeitsregelung mit variablen Zeitabständen zur kontrollierten Degradation unter zeitlich variierenden Netzwerkdienstgütern <i>Johannes Böhm (Lehrstuhl für Elektromobilität, Rheinland-Pfälzische Technische Universität Kaiserslautern-Landau, Prof. Dr. Daniel Görges, Gr. 16)</i>
11:30 – 12:00	Regelung eines Hardware-in-the-Loop-Teststands für Herzassistenzpumpen <i>Marko Grujic (Institut für Mechanik und Mechatronik, Technische Universität Wien, Prof. Dr. Stefan Jakubek, Gr. 29)</i>	Vision-Based UAV Navigation in Dynamic Settings using RNN with Multi-head Attention <i>Alper Yegenoglu (Institut für Elektrotechnik &amp; Informationstechnik, Abt. Regelungs- und Automatisierungstechnik, Universität Paderborn, Prof. Dr. Erdal Kayacan, Gr. 23)</i>
<b>12:00 – 12:45 Abschluss</b> im Haupttagungsraum EG  <b>Prämierung des besten Vortrags</b> durch The MathWorks GmbH  <b>Aufruf für Boppard 2027</b>		
<b>12:45 Mittagessen</b> im Bellevue Rheinhotel		